

# 南通大学

## 专业技术五级及以下岗位申报表

申报人姓名：	易龙芳
申报岗位等级：	专业技术 六 级
所在一级学科：	电气工程
现聘岗位等级：	专业技术 七 级
填 表 时 间：	2019 年 5 月 5 日



## 填表说明

1. 本表一式一份。

2. 本表第一至第五项内容由本人填写，并附证明材料。

3. 表中各栏目要求认真填写，具体内容真实、详尽，全面科学地反映本人水平、能力和实绩；业绩成果均为本人任现职以来新增业绩（含任现职当年业绩，但不得重复使用），未达到申报条件的业绩成果无需填写，数据截止至2018年12月31日。

4. 所填报的业绩均须具有南通大学知识产权。

5. 本表用钢笔、签字笔填写，或采用A4纸张双面打印。若某些栏目填写不下的，可另加附页（附页不编页码，单面打印），并装订入内。

6. 所在一级学科参照2018年4月国务院学位委员会、教育部印发的《学位授予和人才培养学科目录》填写。

### 申报人承诺：

本表所填信息属实，所有申报材料均为任现专业技术职务以来的新增业绩。本人对本表所填写内容的真实性负全部责任。

申报人签名：易超芳

2019年5月5日



## 一、基本情况

姓名	易龙芳	性别	男	民族	汉	籍贯	江西临川
出生年月	1973.10	政治面貌	党员		来校工作年月	2006.08	
健康状况	良好	联系电话	15951310368		邮箱	419417965@qq.com	
所在一级学科	电气工程				申报专业技术岗位等级	六级	
现聘专业技术职务及聘任时间 (转评专业技术职务分行填写)			副教授, 聘任时间 2002.08				
是否遵纪守法, 具有良好的品行和职业道德, 具有良好的学术声誉、学术道德和合作精神						是	

## 二、年度考核情况

任现职以来, 各年度综合考核是否均为合格及以上			
近三年 年度考核情况	2018 年	2017 年	2016 年
	优秀 ✓	合格 ✓	合格 ✓

## 三、教学工作情况

1.任现职以来, 年度教学质量考核优秀次数 (注明年份)			
2.近三年教学质量考核情况	2018 年	2017 年	2016 年
	优秀	优秀	优秀

## 四、任现职以来业绩

### 1. 教师荣誉 (申报条件附表条款 1)

获得时间	称号名称	授予部门

--	--	--

## 2.人才称号（申报条件附表条款2）

获得时间	称号名称	授予部门

## 3.团队建设（申报条件附表条款3）

获得时间	团队名称	本人角色	批准部门

## 4.教学平台、公共服务平台负责人（申报条件附表条款4）

获得时间	平台名称	本人角色	批准部门

## 5.专业建设负责人（申报条件附表条款5）

获得时间	专业建设名称	本人角色	批准部门

## 6.学科、科研平台负责人（申报条件附表条款6）

获得时间	平台名称	本人角色	批准部门


### 7.教学成果奖（申报条件附表条款 7）

获得时间	奖项级别	奖项等级	本人排名	评奖部门

### 8.自然科研成果奖（申报条件附表条款 8）

获得时间	奖项名称	奖项等级	本人排名	评奖部门

### 9.专利奖（申报条件附表条款 9）

获得时间	奖项名称	奖项等级	本人排名	评奖部门

### 10.指导学生（申报条件附表条款 10）

获得时间	奖项名称	奖项等级	本人排名	评奖部门

### 11.科研项目（申报条件附表条款 11）

--	--	--	--	--

### 11.科研项目（申报条件附表条款 11）

起止时间	项目名称	立项单位	项目级别	本人角色
2018.3-2019.3	硅钼炉自动送料装置		横向	主持人

### 12.教学项目（申报条件附表条款 12 内容）

起止时间	项目名称	立项单位	项目级别	本人角色
2018.05-2019.05	基于虚拟仪器的通风机综合性能参数集成测试系统	教育部	国家级	第一指导教师

### 13.论文、论著、专利类（申报条件附表条款 13）

论文题目	发表刊物（卷/期）	本人角色	期刊级别（或分区）



专著名称	出版社	字数(本人 撰写字数)	出版时间	折算论文 篇数
发明专利授权名称(转让情况)		本人角色	授权时间 (转让时间)	折算论文 篇数
电锅用膜磁阻调速机控制		第一发明人 ✓	2018.1.16	0.33
合计论文篇数(含折算): _____篇 自然科学论文____篇(其中中科院 JCR 三区及以上论文____篇; 人文社科论文____篇;期刊级别 按附表条件表述, 如 SCI、EI、三区; CSSCI、SSCI、《高等学校文科学术文摘》转载等; ESI 学科排名前 1%或学科潜力值超过 0.5%的主要贡献者情况说明: _____				

#### 14.课程资源建设(申报条件附表条款 14)

获得时间	课程资源建设名称	本人角色	批准部门

#### 15.标准制定(申报条件附表条款 15)

颁布时间	制定标准名称	本人角色	标准颁布主体

--	--	--	--

## 五、符合申报岗位条件情况

对照《南通大学电气工程学院 2019 年基础岗位新增聘用办法》，本人认为符合条件为：

聘任\_\_\_\_\_（副高、中级）专业技术职务满\_\_\_\_\_年，具备附表\_\_\_\_中所列的第\_\_\_\_、\_\_\_\_、\_\_\_\_、\_\_\_\_、\_\_\_\_项条件，以及附表\_\_\_\_中所列的第\_\_\_\_、\_\_\_\_、\_\_\_\_、\_\_\_\_、\_\_\_\_项条件。

## 六、学院意见

经评审，\_\_\_\_\_同志拟聘为专业技术\_\_\_\_\_级岗位。

电气工程学院岗位聘用工作小组组长签字：

年 月 日

首 页	历年项目	项目公示	查询条件	注册登录区	帮助信息   注册第 00000000000495536 位
-----	------	------	------	-------	--------------------------------

您现在的位置是：首页 >>立项项目 >>动力与电气工程 >>基于虚拟仪器的通风机综合性能参数集成测试系统

项目编号：201911304040

项目名称：基于虚拟仪器的通风机综合性能参数集成测试系统

项目关键词：风机；数据采集；数据处理；1.测试与设计、Labview 设计、性能测试

项目类型：创新训练项目

所属学校：南通大学

项目实施时间：2019-03-01 至 2019-09-20

所属一级学科：动力与电气工程

所属二级学科：

立项时间：2019-03-04

项目成员：

姓名	年级	学号	所在院系	专业	联系电话	E-mail	是否主持人
刘婉钰	2016	16120211005	电气工程学院	电气工程及其自动化	15323323311	15323323315@qq.com	第一主持人
朱宁远	2016	16120211029	电气工程学院	电气工程及其自动化	17126133333	334027133@qq.com	第二主持人
郭依帆	2016	16121111116	电气工程学院	自动化	15670011006	417466997@qq.com	否
周陈辉	2016	16120211068	电气工程学院	电气工程及其自动化	17826133000	1561263781@qq.com	否
郭孟杰	2016	16120211141	电气工程学院	电气工程及其自动化	13311370916	139126619@qq.com	否

指导教师：

[第一指导教师]姓名：易淑芳 单位：南通大学 专业技术职务：副教授

[第二指导教师]姓名：蔡靖峰 单位：南通大学 专业技术职务：教授

## 南通大学技术转移中心横向科研项目结项审批表

项目名称	硅钢片自动送料装置研发			项目编号	18ZH048
委托单位	江苏北辰互邦电力股份有限公司			经费卡号	03160307
项目类别	<input checked="" type="checkbox"/> 自然科学	合同类别	<input checked="" type="checkbox"/> 技术开发 <input type="checkbox"/> 技术服务 <input type="checkbox"/> 技术咨询		
项目负责人	易龙芳	电话	15951310368	所在二级单位	电气工程学院
合同经费	30 万元		到账总经费	30 万元	
计划完成时间	2018 年   8 月   30 日		实际完成时间	2019 年   3 月   1 日	

项目总结（最终成果形式及简介，含成果的学术价值、应用价值、经济效益或社会效益，合同完成情况，是否达到预期目标等）

**项目的最终成果形式：**

完成了电力变压器硅钢片自动叠片送料装置的设计，依据设计成果，企业完成样机加工，合作完成系统调试，并申请了国家发明专利 2 项。

**成果简介：**

硅钢片预叠是一个不间断反复的动作，当前主要采用人工来回重复叠积操作方式，叠积过程中需不断进行调整，确保其达到高精度的要求。硅钢片人工预叠时极易出错，在叠片时硅钢片与两端定位模块冲击而产生一定的距离偏差，稍稍不留意就有可能产生偏差，可能导致拆开重叠。

本项目完成了一种基于多机械臂协同的电力变压器硅钢片自动叠片生产系统。该系统能够完成机械臂协同的电力变压器硅钢片自动叠片生产，系统包括一套装有 PLC 可编程控制器，通过伺服电机带有的编码器进行速度与位置控制。能够采用多组自动叠片机械手以代替人工机械重复的操作，保证产品精度，降低员工的劳动程度，提高生产效率，提高生产过程的自动化水平。

**应用价值：**

项目完成的硅钢片自动送料的多机械臂自动叠片系统，可以进行硅钢片自动叠片，上料装置可以采用自动装置上料装置，实现自动上料。该设备的投入使用替代了人工简单重复的劳动动作，减轻了员工的劳动强度，极大的提高了生产效率和产品质量。

**申请的发明专利：**

- 1、一种双向绕制的电力变压器线圈自动绕线机及其绕制方法
- 2、基于多机械臂协同的电力变压器硅钢片自动叠片生产系统

合同完成情况:

完成硅钢片自动叠片送料装置的设计和调试;送料驱动控制器硬件和控制软件各一套;设计说明资料一套,经双方合作调试,实验样机达到了合同要求的技术指标。

项目负责人(签字):

12 邱芳

2019 年 3 月 15 日

委托单位意见:

经审核,已达到预期目标,同意结项。

负责人(签字):

马加2

(公章)

2019 年 3 月 10 日

所在二级单位意见:

经审核,已达到预期目标,同意结项。

负责人(签字):

张亮

(公章)

2019 年 3 月 22 日

服务地方工作处审批意见:

同意结项。

负责人(签字):

周正平

(公章)

南通大学服务地方  
工作处横向项目  
审核专用章

2019 年 3 月 26 日

注:本表由项目负责人填写,正反打印,一式四份,服务地方工作处、所在二级单位、项目负责人及委托单位各执一份。

证书号第2783380号



# 发明专利证书

发明名称：电镐用开关磁阻调速电机控制器

发明人：易龙芳；刘羨飞；瞿遂春；张蔚；茅靖峰；樊磊

专利号：ZL 2016 1 0039257.7

专利申请日：2016年01月21日

专利权人：南通大学

授权公告日：2018年01月16日

本发明经过本局依照中华人民共和国专利法进行审查，决定授予专利权，颁发本证书并在专利登记簿上予以登记。专利权自授权公告之日起生效。

本专利的专利权期限为二十年，自申请日起算。专利权人应当依照专利法及其实施细则规定缴纳年费。本专利的年费应当在每年01月21日前缴纳。未按照规定缴纳年费的，专利权自应当缴纳年费期满之日起终止。

专利证书记载专利权登记时的法律状况。专利权的转移、质押、无效、终止、恢复和专利权人的姓名或名称、国籍、地址变更等事项记载在专利登记簿上。



局长  
申长雨

申长雨

